

# Neke primjene određenog integrala u inženjerstvu

---

## Matematika 2

Erna Begović Kovač

<http://matematika.fkit.hr>

Određeni integral možemo koristiti za rješavanje sljedećih problema:

- problem težišta nehomogene žice,
- problem momenta inercije,
- određivanje rada kojeg vrši sila koja djeluje duž pravca.

## Masa nehomogenog segmenta

Promatramo masu nehomogenog segmenta  $[a, b]$  u ovisnosti o gustoći segmenta koja je dana funkcijom  $f(x)$ .

Promjena mase  $\Delta m$  iznosi približno  $f(x)\Delta x$ , tj.

$$\Delta m \approx f(x)\Delta x.$$

## Masa nehomogenog segmenta

Promatramo masu nehomogenog segmenta  $[a, b]$  u ovisnosti o gustoći segmenta koja je dana funkcijom  $f(x)$ .

Promjena mase  $\Delta m$  iznosi približno  $f(x)\Delta x$ , tj.

$$\Delta m \approx f(x)\Delta x.$$

Iz toga dobijemo

$$dm = f(x)dx \quad \Rightarrow \quad m' = f(x),$$

pa je

$$m = \int_a^b f(x)dx.$$

# Primjer 1

Funkcija gustoće segmenta  $[0, 5]$  je  $f(x) = x$ .

- (i) Grafički predočite i interpretirajte raspored mase.
- (ii) Odredite ukupnu masu segmenta  $[0, 5]$ .
- (iii) Odredite točku  $c \in [0, 5]$  do koje je raspoređena polovica mase.

## Primjer 1

(ii)

$$m = \int_0^5 f(x) dx = \int_0^5 x dx = \left. \frac{x^2}{2} \right|_0^5 = \frac{25}{2} - 0 = \frac{25}{2}$$

## Primjer 1

(ii)

$$m = \int_0^5 f(x) dx = \int_0^5 x dx = \left. \frac{x^2}{2} \right|_0^5 = \frac{25}{2} - 0 = \frac{25}{2}$$

(iii)

$$\int_0^c f(x) dx = \frac{1}{2} m$$

## Primjer 1

(ii)

$$m = \int_0^5 f(x) dx = \int_0^5 x dx = \left. \frac{x^2}{2} \right|_0^5 = \frac{25}{2} - 0 = \frac{25}{2}$$

(iii)

$$\int_0^c f(x) dx = \frac{1}{2} m$$

$$\int_0^c x dx = \frac{1}{2} \frac{25}{2} = \frac{25}{4}$$

$$\left. \frac{x^2}{2} \right|_0^c = \frac{c^2}{2} = \frac{25}{4}$$

$$c^2 = \frac{25}{2}, \quad c = \pm \frac{5}{\sqrt{2}} = \pm \frac{5\sqrt{2}}{2} \quad \Rightarrow \quad c = \frac{5\sqrt{2}}{2}$$



## Težište sustava masa

U diskretnom slučaju (kada masa postoji samo u nekim točkama, a između je jednaka nula), ako su mase  $m_1, m_2, \dots, m_n$  smještene na pravcu u točke s koordinatama  $x_1, x_2, \dots, x_n$ , onda je težište ovakvog sustava masa dano sa

$$x_T = \frac{\sum_{i=1}^n x_i m_i}{\sum_{i=1}^n m_i}.$$

## Težište segmenta

U kontinuiranom slučaju (kada je masa “razmazana” po čitavom segmentu) u formuli za težište prelazimo sa sume na integral. Masu u pojedinoj točki zamijenimo sa  $f(x)$  i dobijemo

$$x_T = \frac{\int_a^b xf(x)dx}{\int_a^b f(x)dx}.$$

## Težište segmenta

U kontinuiranom slučaju (kada je masa “razmazana” po čitavom segmentu) u formuli za težište prelazimo sa sume na integral. Masu u pojedinoj točki zamijenimo sa  $f(x)$  i dobijemo

$$x_T = \frac{\int_a^b xf(x)dx}{\int_a^b f(x)dx}.$$

Napomena: Težište homogenog segmenta (homogene žice) je njegova sredina. To ne vrijedi ako segment nije homogen.

## Primjer 1 (nastavak)

Odredite težište segmenta  $[a, b] = [0, 5]$  s funkcijom gustoće mase  $f(x) = x$ .

## Primjer 1 (nastavak)

Odredite težište segmenta  $[a, b] = [0, 5]$  s funkcijom gustoće mase  $f(x) = x$ .

$$\begin{aligned}x_T &= \frac{\int_0^5 xf(x)dx}{\int_0^5 f(x)dx} = \frac{\int_0^5 x^2 dx}{\int_0^5 x dx} \\ &= \frac{\left. \frac{x^3}{3} \right|_0^5}{\left. \frac{x^2}{2} \right|_0^5} = \frac{\frac{125}{3}}{\frac{25}{2}} = \frac{10}{3}\end{aligned}$$

## Masa i težište beskonačnog intervala

U slučaju beskonačnog intervala, također vrijede prethodne formule za masu i težište,

$$m = \int_a^b f(x) dx, \quad x_T = \frac{\int_a^b xf(x) dx}{\int_a^b f(x) dx}.$$

## Primjer 2

Neka je masa razmazana na intervalu  $[0, \infty)$  prema pravilu za funkciju gustoće  $f(x) = \lambda e^{-\lambda x}$ , za  $x \geq 0$ , pri čemu je  $\lambda > 0$  realna konstanta. Odredite masu intervala.

## Primjer 2

Neka je masa razmazana na intervalu  $[0, \infty)$  prema pravilu za funkciju gustoće  $f(x) = \lambda e^{-\lambda x}$ , za  $x \geq 0$ , pri čemu je  $\lambda > 0$  realna konstanta. Odredite masu intervala.

$$\begin{aligned} m &= \int_0^{\infty} \lambda e^{-\lambda x} dx = \lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^b \lambda e^{-\lambda x} dx \\ &\quad [t = -\lambda x, dt = -\lambda dx, -dt = \lambda dx] \\ &= - \lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^{-\lambda b} e^t dt = - \lim_{b \rightarrow \infty} e^t \Big|_0^{-\lambda b} \\ &= - \lim_{b \rightarrow \infty} (e^{-\lambda b} - 1) = -(0 - 1) = 1 \end{aligned}$$



## Moment inercije

Moment inercije (mjera tromosti pri rotaciji)  $I$  mase  $m$  oko točke udaljene  $r$  iznosi

$$I = mr^2.$$

U slučaju sustava masa, momenti inercije oko težišta sustava masa dan je formulom

$$I_T = \sum_{i=1}^n (x_i - x_T)^2 m_i.$$

Ova formula dobije se zbrajanjem formula za svaku pojedinu masu.

## Moment inercije

Moment inercije (mjera tromosti pri rotaciji)  $I$  mase  $m$  oko točke udaljene  $r$  iznosi

$$I = mr^2.$$

U slučaju sustava masa, momenti inercije oko težišta sustava masa dan je formulom

$$I_T = \sum_{i=1}^n (x_i - x_T)^2 m_i.$$

Ova formula dobije se zbrajanjem formula za svaku pojedinu masu.

Prema tome, moment inercije oko težišta segmenta  $[a, b]$  s funkcijom gustoće  $f$  dan je formulom

$$I_T = \int_a^b (x - x_T)^2 f(x) dx.$$

## Primjer 3

Odredite moment inercije homogenog segmenta.

## Primjer 3

Odredite moment inercije homogenog segmenta.

Homogenost:  $f(x) = 1$ , za svaki  $x \in [a, b]$ . Težište:  $x_T = \frac{a+b}{2}$ .

Stoga je

$$I_T = \int_a^b \left(x - \frac{a+b}{2}\right)^2 \cdot 1 dx = \dots = \frac{(b-a)^3}{12}.$$

## Primjer 3

Odredite moment inercije homogenog segmenta.

Homogenost:  $f(x) = 1$ , za svaki  $x \in [a, b]$ . Težište:  $x_T = \frac{a+b}{2}$ .

Stoga je

$$I_T = \int_a^b \left(x - \frac{a+b}{2}\right)^2 \cdot 1 dx = \dots = \frac{(b-a)^3}{12}.$$

Ako označimo duljinu segmenta sa  $L = b - a$  i uočimo da je masa segmenta  $m = L$  (jednakost brojeva bez mjernih jedinica), dobijemo formulu za moment inercije homogenog štapa

$$I_T = m \frac{L^2}{12}.$$

## Primjer 1 (nastavak)

Odredite moment inercije oko težišta segmenta iz Primjera 1;  
 $[a, b] = [0, 5]$ ,  $f(x) = x$ .

## Primjer 1 (nastavak)

Odredite moment inercije oko težišta segmenta iz Primjera 1;  
 $[a, b] = [0, 5]$ ,  $f(x) = x$ .

$$I_T = \int_a^b (x - x_T)^2 f(x) dx, \quad x_T = \frac{10}{3}$$

$$\begin{aligned} I_T &= \int_0^5 \left(x - \frac{10}{3}\right)^2 x dx \\ &= \int_0^5 \left(x^3 - \frac{20}{3}x^2 + \frac{100}{9}x\right) dx \\ &= \left(\frac{x^4}{4} - \frac{20}{3} \frac{x^3}{3} + \frac{100}{9} \frac{x^2}{2}\right) \Big|_0^5 = \frac{625}{36} \end{aligned}$$

## Rad sile

Rad opisuje djelovanje sile na nekom putu. U slučaju konstantne sile jednak je umnošku sile i duljine puta,  $W = Fs$ . U slučaju da je sila promjenljiva, problem određivanja rada rješava se pomoću integrala.



## Rad sile

Rad opisuje djelovanje sile na nekom putu. U slučaju konstantne sile jednak je umnošku sile i duljine puta,  $W = Fs$ . U slučaju da je sila promjenljiva, problem određivanja rada rješava se pomoću integrala.

Neka je  $F(x)$  sila koja djeluje u točki  $x$ . Ako je  $F(x) > 0$ , sila djeluje u pozitivnom smjeru, a ako je  $F(x) < 0$ , sila djeluje u negativnom smjeru.

## Rad sile

Za dio rada  $\Delta W$  koji sila napravi na putu duljine  $\Delta x$  vrijedi

$$\Delta W \approx F(x)\Delta x.$$

## Rad sile

Za dio rada  $\Delta W$  koji sila napravi na putu duljine  $\Delta x$  vrijedi

$$\Delta W \approx F(x)\Delta x.$$

Dobijemo

$$dW = F(x)dx \quad \Rightarrow \quad W' = F(x),$$

pa je

$$W = \int_a^b F(x)dx.$$

## Elastična opruga

Neka je u točki s koordinatom  $(0, A)$  pričvršćena savršeno elastična tanka opruga, kojoj je u trenutku mirovanja vrh u ishodištu.

Oprugu stlačimo u točku  $(0, A)$  i pustimo. Zbog savršene elastičnosti, vrh opruge titrat će između točaka  $(0, -A)$  i  $(0, A)$ .

Pretpostavimo da je sustav izoliran, tj. da je jedina sila koja se javlja **sila napetosti opruge**. Vrijednost te sile u točki  $x$  označimo  $F(x)$ .

## Elastična opruga

Pokusom se pokaže da je sila napetosti uvijek usmjerena prema ishodištu pa su  $x$  i  $F(x)$  suprotnog predznaka, te da je sila napetosti proporcionalna udaljenost vrha opruge od ishodišta.

## Elastična opruga

Pokusom se pokaže da je sila napetosti uvijek usmjerena prema ishodištu pa su  $x$  i  $F(x)$  suprotnog predznaka, te da je sila napetosti proporcionalna udaljenost vrha opruge od ishodišta.

Iz prethodnog dobijemo jednadžbu za silu napetosti

$$F(x) = -kx,$$

gdje je  $k > 0$  konstanta koja ovisi o materijalu opruge.

## Primjer 4

Izračunajte i komentirajte rad sile napetosti elastične opruge na putu od  $a$  do  $b$ .

## Primjer 4

Izračunajte i komentirajte rad sile napetosti elastične opruge na putu od  $a$  do  $b$ .

$$W = \int_a^b (-kx) dx = -k \frac{x^2}{2} \Big|_a^b = -k \left( \frac{b^2}{2} - \frac{a^2}{2} \right) = \frac{k}{2} (a^2 - b^2)$$



## Primjer 4

Izračunajte i komentirajte rad sile napetosti elastične opruge na putu od  $a$  do  $b$ .

$$W = \int_a^b (-kx) dx = -k \frac{x^2}{2} \Big|_a^b = -k \left( \frac{b^2}{2} - \frac{a^2}{2} \right) = \frac{k}{2} (a^2 - b^2)$$

Rad je pozitivan ako je  $a^2 - b^2 > 0$ , tj. ako je  $|a| > |b|$ .

Rad je negativan ako je  $a^2 - b^2 < 0$ , tj. ako je  $|a| < |b|$ .