

Model svinete i njihove veličine

(1)

Ometa dnu

Nekon linearnog uveća raspodjeli se istov.

$$\frac{dx}{dt} = ax\left(1 - \frac{x}{K}\right) ; \frac{dy}{dt} = by\left(1 - \frac{y}{L}\right), a, b, K, L > 0$$

Obje su vrednosti i parametri, mijenja se u vremenu i logiku rastegnute stvarne.

Izabratim konstante a, b, K, L odrediti funkcije koje i mogle bi (tj. predviđati)

$$\text{ed } \frac{dx}{dt} = 0 \quad \text{i} \quad \frac{dy}{dt} = 0$$

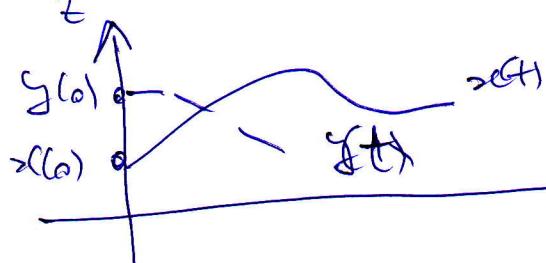
Izabratim konstante a, b, K, L i napraviti konstantni faktor, odrediti funkcije koje i mogle bi (sre mogućnosti).

Napomeniti feru portret konvergencije sistema.

(ime je tok program)

Predicitim ~~potražiti~~ raspodjelu i oblikovanje t.

To je potražiti



ono za neke početne vrijednosti $(x(0), y(0))$.

Koji je potražiti program za numeričko rešenje sistema.

Model ūireunje Zener

(1)

Osmone moë biti lôrige na stranicu, sams
tipe modificareti te hst.

Nelou krotneg uwo de ofisati medele

SIS, SIR, SIRS

Nelou tipe 2e usredotiti samo na SIRS,
ty. sustav (S) i (I).

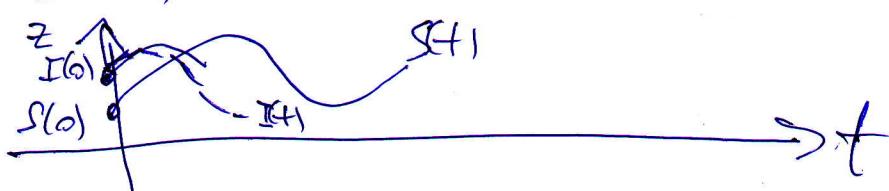
U sustav (I), stanovi konkretne vrijednosti

za I_0 i N_0 i neprimeti tež
konkretni sustav. Nelou tega

a) Nepraviti feni portret konkretog
sistava (I) - im se letov program

b) Predicti $I(t)$ i konkretog sistema
(I) za razne početne vrijednosti.

$I(0)$ od I_0 , S_0 . To je poput:



Dinamika kemijskog ravnoteza

(1)

Neki osnovni bude sljajše na stranici,
Samo treba mi se prilagoditi svojim rješenjima.

Za rješenje) donesu je gledeti
samo suradnju (4)) ali je mala popraviti
puje

Kako reći do mijenja date.

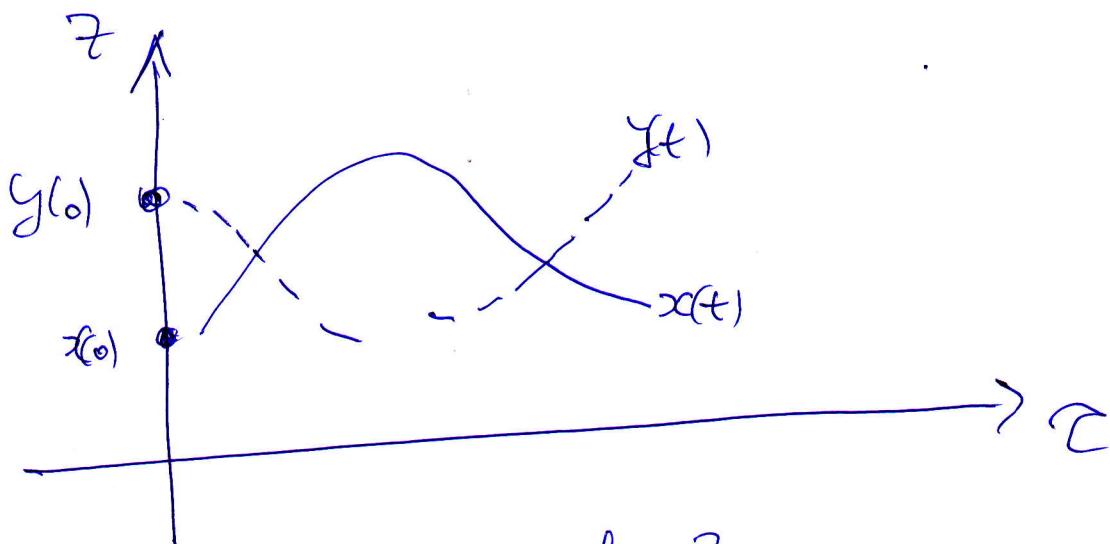
U tome sistemu navesti jesu što su
varijable, što su konstante i mala
obnoviti stari deješte (u smislu
koji veličine utječu na poređenje) a koji
su mijenjaju brojne).

Izabrati po koji vrijednosti parameetri
 α_1 i α_2 i onda nagnuti linijski
portret (postoji fotori programi) ;
U jednoj i u drugoj, z nemini (fizički
ne z - ali biti i z - i g predviđati što
se deješte za neke početne uvjete.

(2)

Delle, fuzni portet ji
meto poput sl. γ u lekaji. Semo
s vise edebnicih potetnih ujeti (x_0, y_0) .

Ovo dugo ji u obliku: $(x(0), y(0))$



To isto zr
reduje izbore $(x(0), y(0))$
(veličina vrij)

Dinamicki model givben

(1)

Nakon kretanja uvek napisati sistev

$$(*) \quad \begin{aligned} \frac{dR}{dt} &= aR + bJ \\ \frac{dJ}{dt} &= cR + dJ \end{aligned} \quad ; \quad \text{objasnit i označite}$$

(I) Nakon toga gledeti samo ako je $a = d = 0$)
dokle

$$(**) \quad \begin{aligned} \frac{dR}{dt} &= bJ \\ \frac{dJ}{dt} &= cR \end{aligned} \quad \begin{array}{l} \text{Objasnit i to to } \\ \text{stvarnosti znači, zetim} \\ \text{gledati samo posebne slučajeve} \\ \text{poput:} \end{array}$$

$$(i) \quad b = -0.2 \quad (ii) \quad b = -1 \quad (iii) \quad \begin{aligned} b &= -5 \\ c &= 0.3 \end{aligned} \quad \begin{aligned} &c = 0.5 \end{aligned}$$

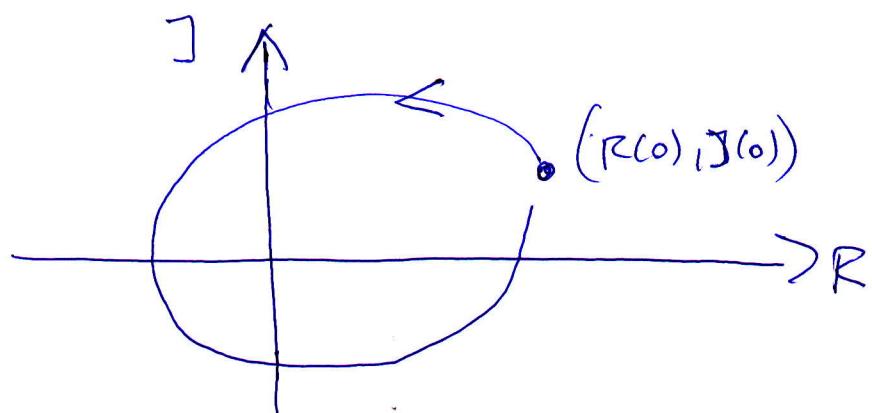
II Sad izabneti a,b,c,d u općem sustavu (*)
tako da bude $ad - bc > 0$, ne primjer

$$(i) \quad \begin{pmatrix} ab \\ cd \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -0.1 & 0.2 \\ -0.3 & 0.5 \end{pmatrix} \quad (ii) \quad \begin{pmatrix} ab \\ cd \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -3 & 4 \end{pmatrix}$$

Za sve ovo

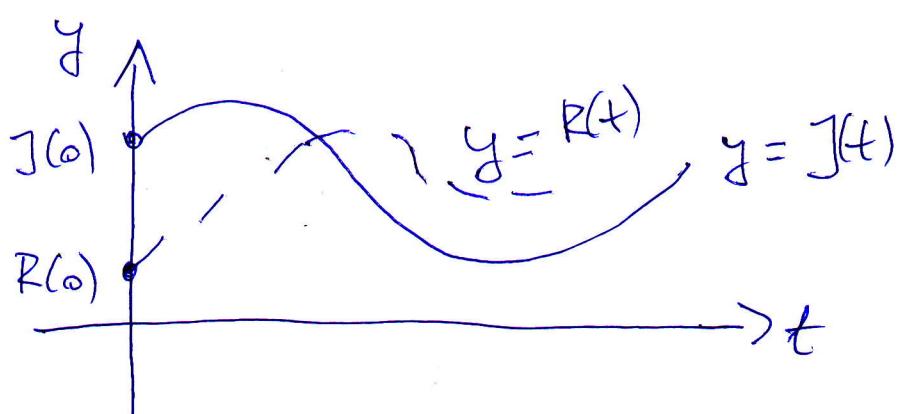
(2)

- a) Napraviti forme portrete $\dot{y} \cup R, J$ nevini
bineti neke početne vrijednosti $(R(0), J(0))$
i dobiti orbite pa ih mjeriti. Na pro



Komentari:
 $J \neq 0$ je
definite.

- b) u tijevim nevinim (t -vremenu) y će biti
iz R, J predviđiti kada se mijenjaju R, J (u vremenu t)
To će biti poput:



Tu isto
mijenjeti
početne
vrijede $R(0), J(0)$

Uputa: Odabri program za računalo
i crtaje (već postoji).

Tko hoće izračunati poput DSOLVE
tko hoće numerički poput NDSOLVE

①

Modelirajuće hemijske reakcije

Neka osnovne budu lekcije u stručiji
semu mala teška modifikantne suživu
nječjine. Nekom opisu rezultat
Mognosti) koncentracije se me

širter (6).

(zadnja konstantna vrijednost za K^+ , K^-)
i onda se nešto vrijednosti A_0, B_0
nječite jedinici (7) ne daju niti:

a) numerički b) egzaktno

(NSOLVE | primjerice)

Uspoređite rezultate

~~Opšt~~ Zatim opisci kolike obale do ~~funkcije~~
sisteme (8) i iste zahvate k_1, k_2, k_3
i za neke binarne konstante E_0
napravite formi portret od (8).

(1)

Modeliranje dječjege liječke

Osnovne mreže biti dobre za stručni slans
tehniki treba razviti.

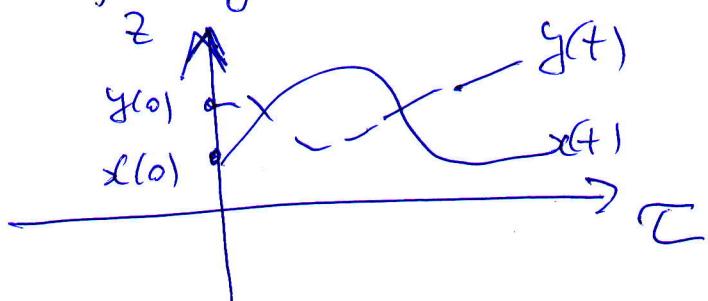
Nekonvencionalne formule (4) treba se

šeme u vijoj zadržati i

- a) obnoviti stari parametri, a λ_0 varijable
- b) (zadržati konstante vrijednosti $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$)
i započeti konstantni sustav.

c) Napraviti jedan portret konkretnog
sistema (ime faktor program)

- d) Za konkretnu početnu vrijednost $x(0), y(0)$ predložiti ~~ove~~ rješenje u obliku:
 $\begin{cases} x(t) \\ y(t) \end{cases}$ (početni numerički program za
rješenje sustava). To je poput



onega
samo s
više početnih
 $x(0), y(0)$

Lotka-Volterra Model prehrane i plijena (1)

Nekon hrvatski uode napraviti sustav (poput):

$$\frac{dx}{dt} = ax \left(1 - \frac{y}{D}\right); \quad \frac{dy}{dt} = -by \left(1 - \frac{x}{C}\right); \quad a, b, C, D > 0$$

objektivni značajni varijable i parametarne i

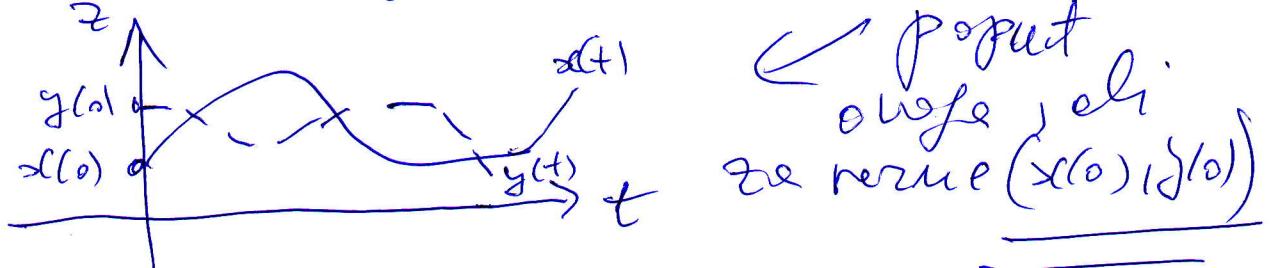
logičnu logiju u obliku do ovega sistema.

Odrediti fiksne točke i mukhlise

(tj. kružne godišnje $\frac{dx}{dt} = 0$, odnosno $\frac{dy}{dt} = 0$)

Svet.

- a) Izračunati konkavne vrijednosti
parametara a, b, C, D i nepiseti konkavni
sustav.
- b) Predaćiti lezni portret konkavnog
sustava.
- c) Za neke početne vrijednosti $x(0), y(0)$
predaćiti vrednost u ~~zavisnosti~~ o t .



Nedjeljni Lotka-Volterra model

(1)

Nekon svet je uvede nepiseti sistem

$$\frac{dx}{dt} = ax \left(1 - \frac{x}{A} - \frac{y}{B}\right); \quad \frac{dy}{dt} = by \left(1 - \frac{y}{D} - \frac{x}{C}\right)$$

$$a, b, A, B, C, D > 0$$

1) objemiti značajne parametre i vrednosti

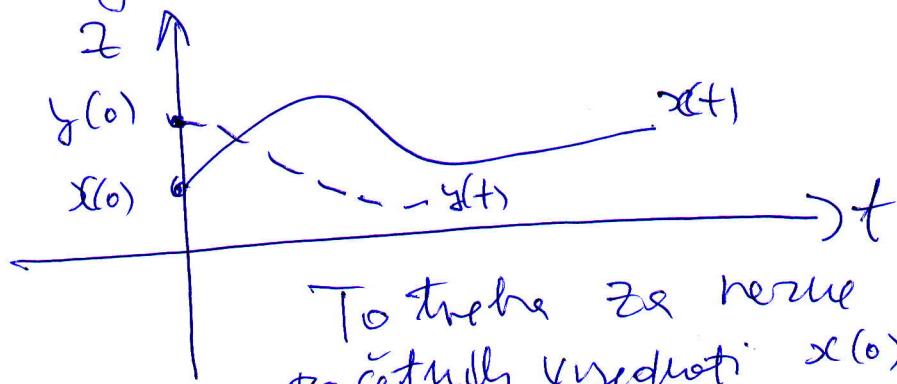
2) odrediti ~~nultokse~~ i fiksne točke i jednokrake mukline (tj. $\frac{dx}{dt} = 0$ i $\frac{dy}{dt} = 0$)

Nekon tko izlenti konkrete a, b, A, B, C, D i

nepiseti konkrete sisteme.

Za konkretni sistemi odrediti fiksne točke i mukline i postje fezni portret (ime program)

Postje tko predstiti x, y u vremenu za neke početne vrijednosti. To je oblik?



To treba za neke izbrane

početne vrijednosti $x(0), y(0)$

Za one se koristi program za numeričko rješenje sistema.

Eksponentijski i logistički ①

Model

Može se zavinići na lekciji mo
stvarno samo treba razdijeliti tok st.
Eksponentijski model treba raznijeti
bez inicijalne vrednosti: uverti omake
jednostavno $\frac{dx}{dt} = kx \rightarrow$ opisati koje je
vrednost x_0 koja je
prije koncentracije uverti omake (koja je
treba koncentrirati na jednostavno (4))

$$\frac{dx}{dt} = kx(1 - \frac{x}{L})$$

Treba uverti značajne povezane
 $x \in L$ (tj. $x > 0$ i $L > 0$)

Napizeti ješte i gospodarske
pravilnosti o početnoj vrijednosti
 $x(0)$. To je formula (5) i gospodarska
značajka (6).

(2)

Treba interpretirati vježbu.

Jednostavno (6) je ustanoviti

i izfazama treba bijeći

Momentki za jedan odbor

$h > 0$ i jedan $\beta < 0$.

To jest da momenti vlijatje za

novu vrijednosti $x(0)$ su pozitivni

(~~negativni~~) odbor parametra $\beta \in \mathbb{R}$.

Discretni logistički model

(1)

Za osnov za mrežu uzeti Pašićeva

slanjte u FER-u i englesku verziju (tekuća Logistička mreža u Wikipediji) samo što će nijeli tektobi se smjjer dolasku prenositi miti preveduti. Nelson mreža i primjenjuje kontinuirani model $\frac{dx}{dt} = kx(1 - \frac{x}{L})$ preči $x_{n+1} = f(x_n)$ (općenito) prema

na diskretni model

Konvencija: $x_{n+1} = r x_n (1 - x_n)$

Ob jasno: oružje o ~~potrebno~~ Zatim onda

o binarni penetracije i opisati procese
procese o polici povezana / koji vec
postoji) izrediti povezane zelene

Pozeleno je posvetiti popri koja.

